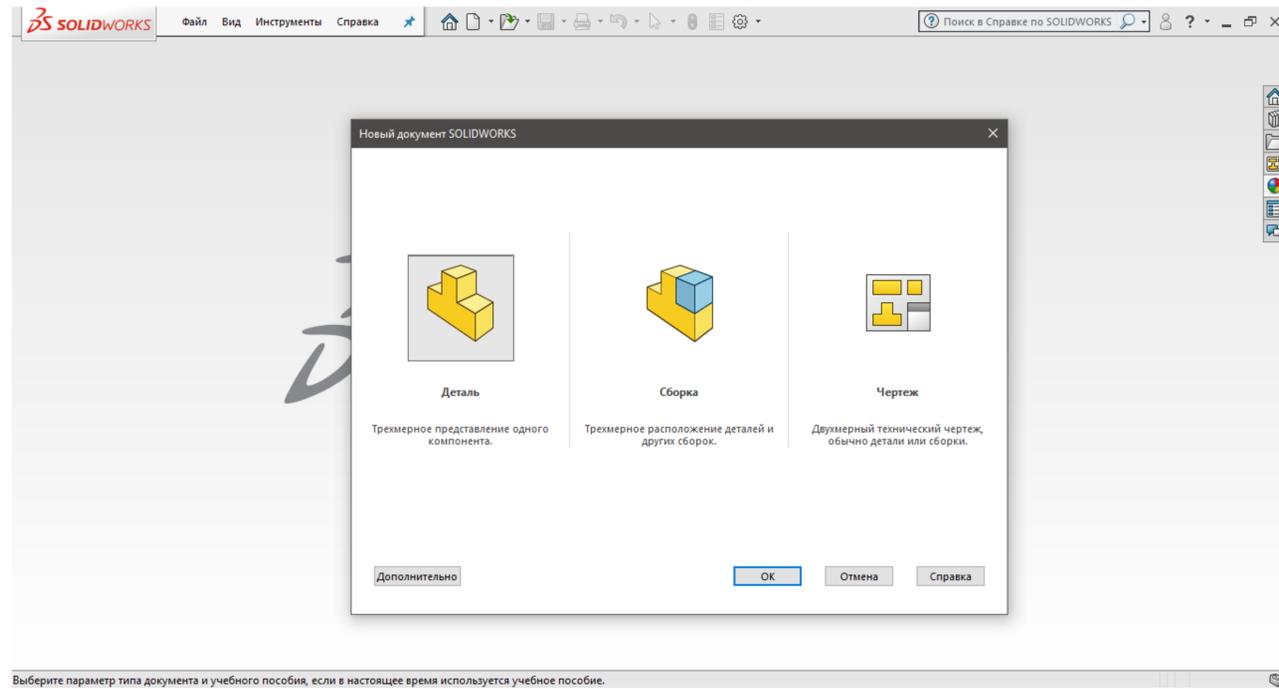
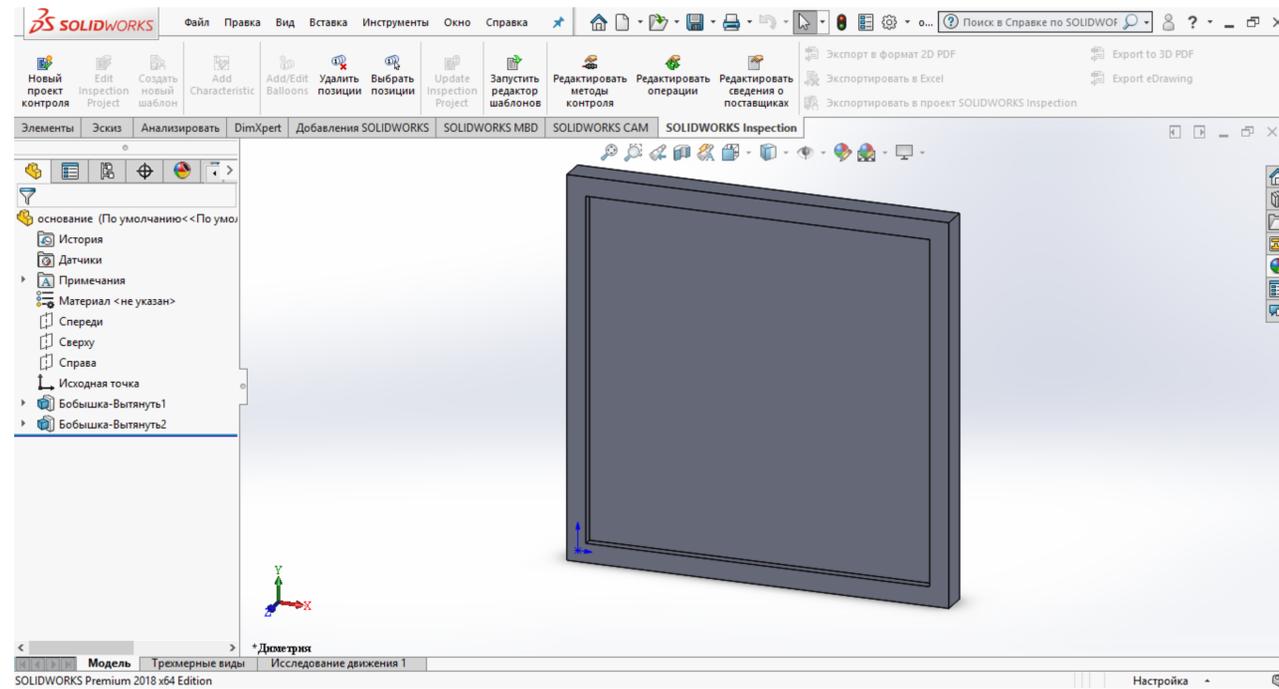
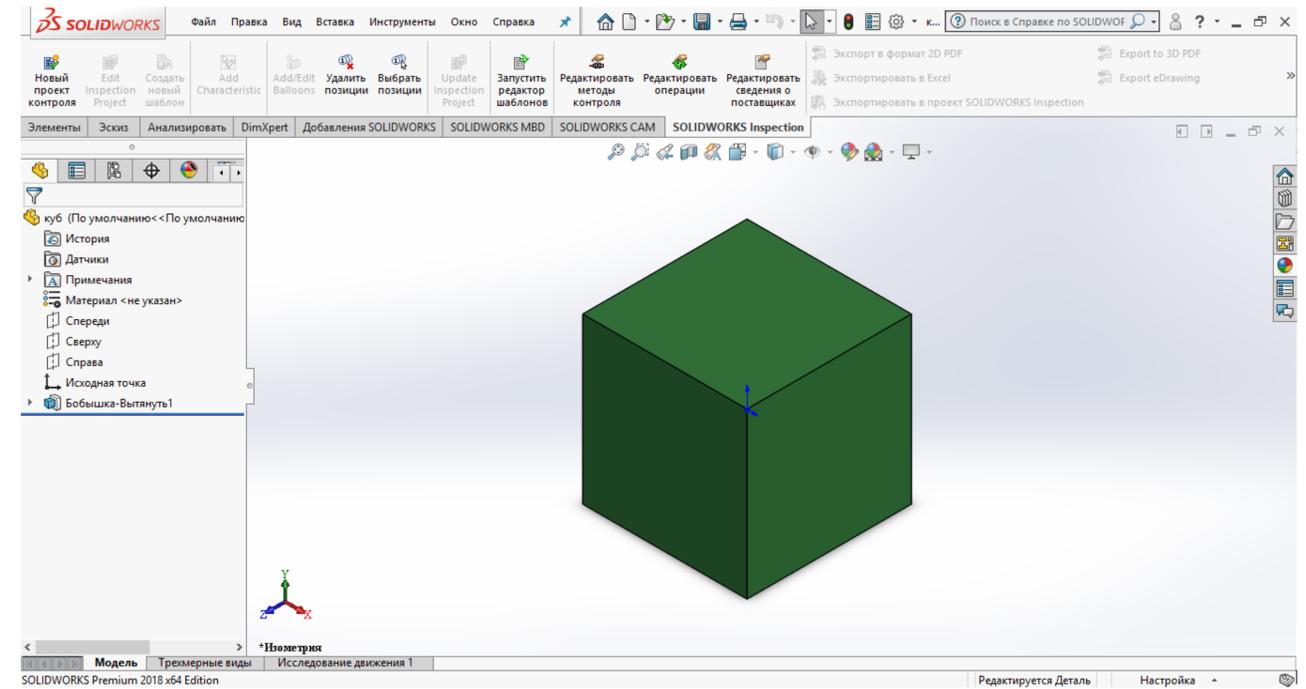


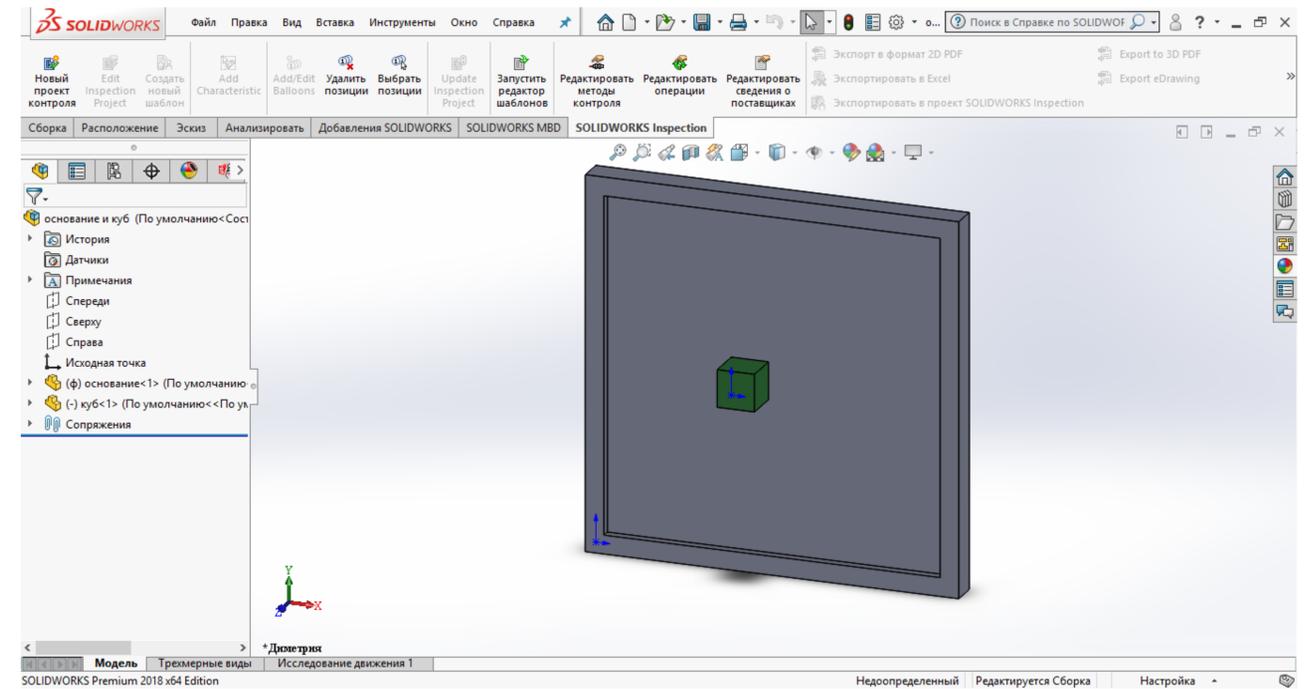
Создание нового документа



Деталь куб



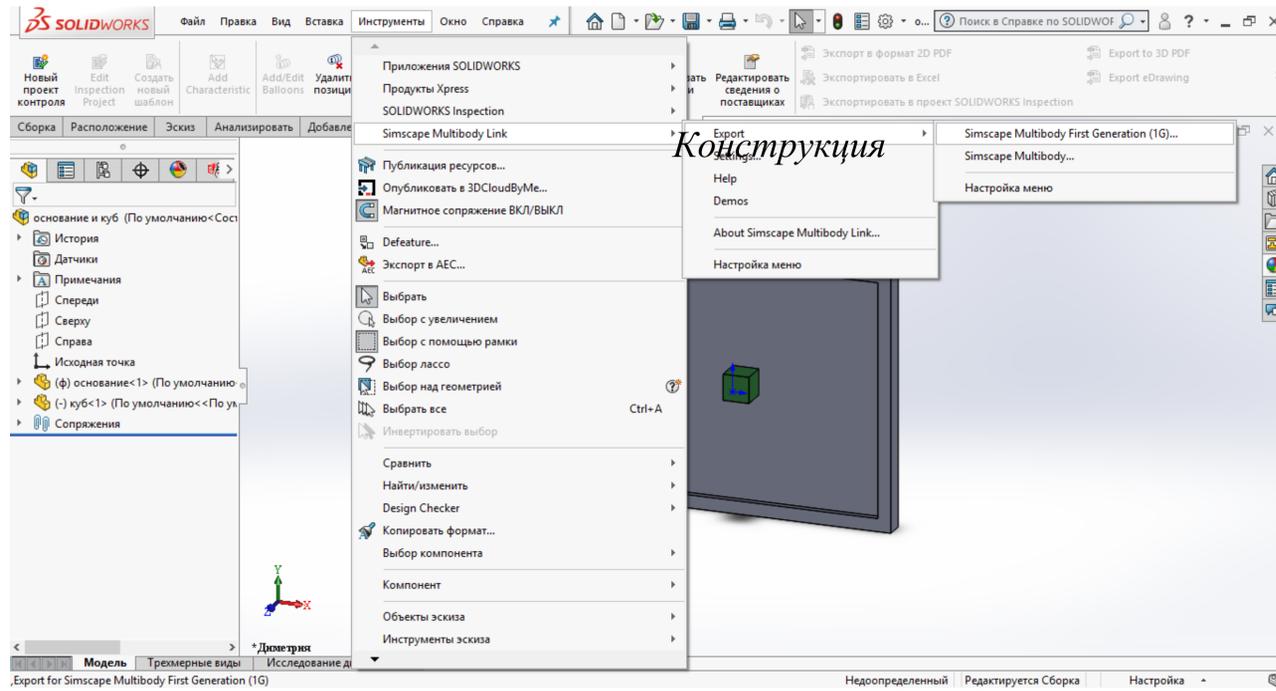
Деталь основание



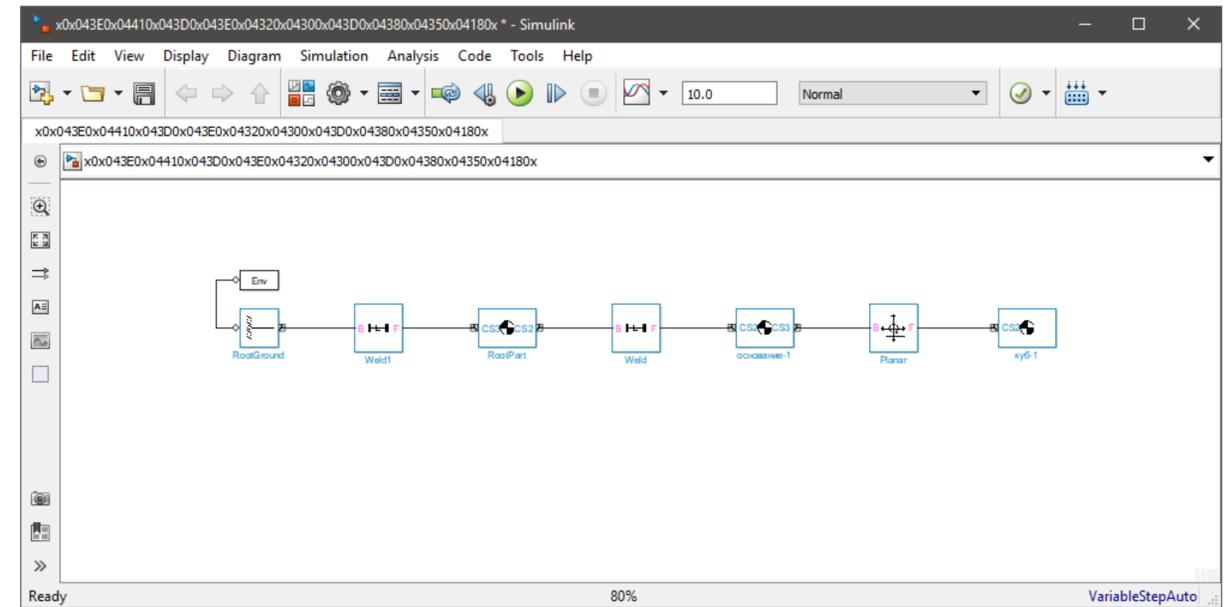
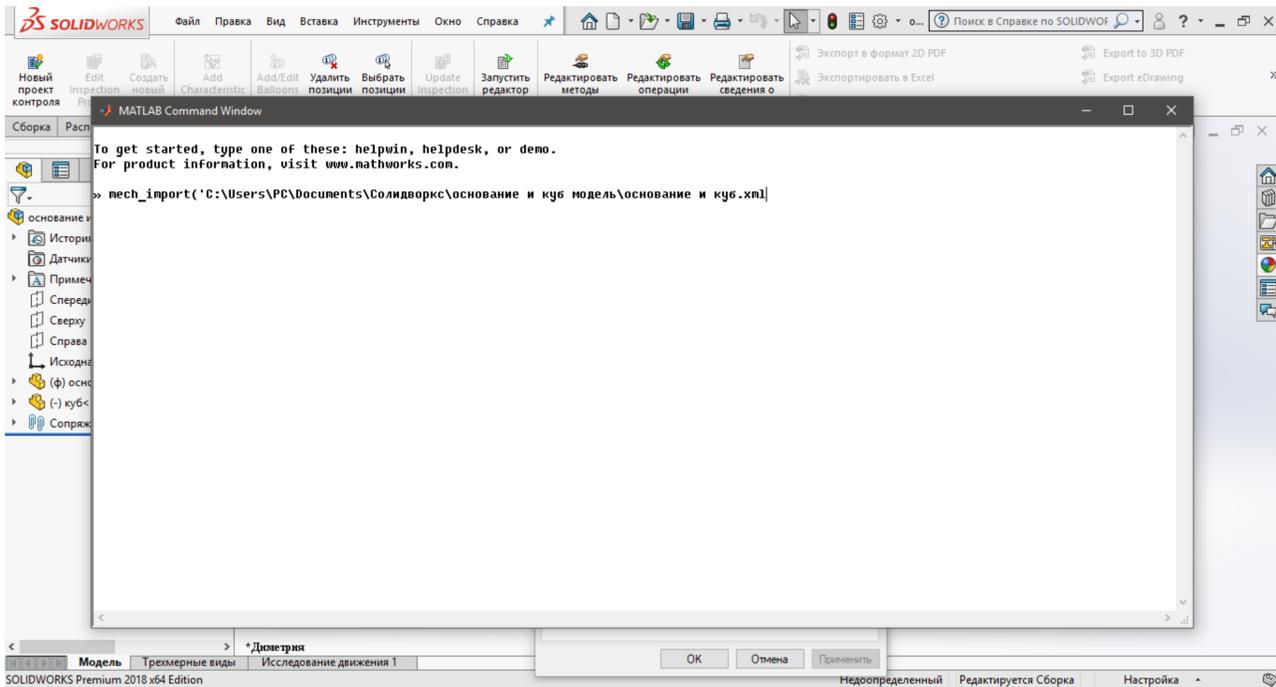
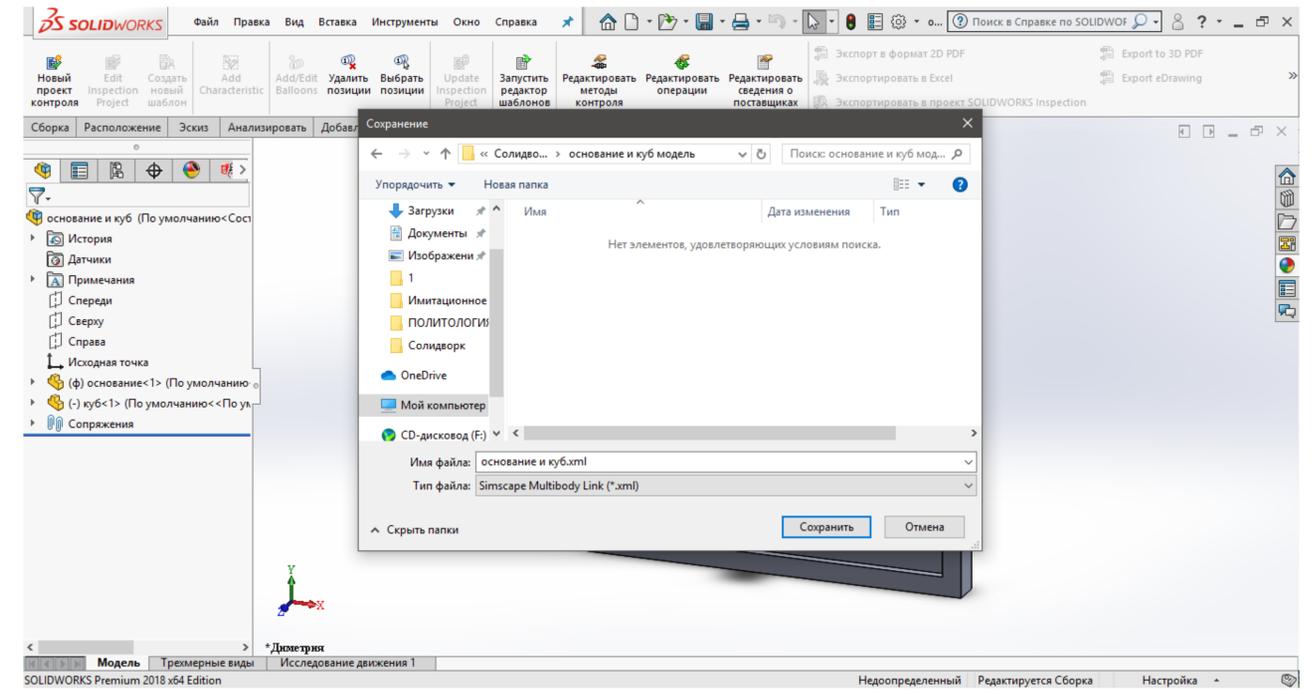
Сборка основание и куб

				КП.164023.15.03.04				
Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата	Разработка 3D-модели в SolidWorks	Литера	Масса	Масштаб
		Разраб.	Дорофеева Т.А.			у		1:1
		Провер.	Рыбалева А.Н.			Лист 1	Листов 3	
		Т.Контр.				Имитационное моделирование систем управления движением		АМГУ Кафедра АППиЭ
		Рецензент						
		Н.Контр.	Рыбалева А.Н.					
		Утвержд.						

Экспорт в Simscape Multibody Link



Сохранение в формате XML



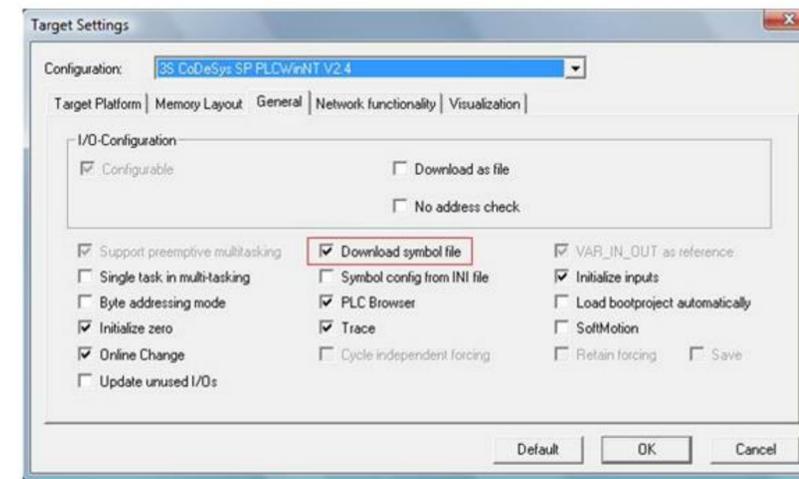
Командное окно MATLAB

Simulink модель

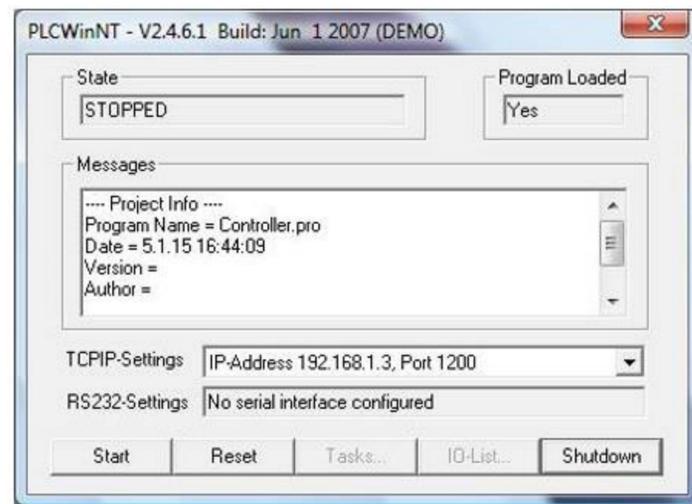
				КП.164023.15.03.04				
Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата	Экспорт 3D-модели в Simscape Multibody Link	Литера	Масса	Масштаб
Разраб.	Дорофеева Т.А.					у		1:1
Провер.	Рыбалева А.Н.					Лист 2	Листов 3	
Т.Контр.								
Рецензент					Имитационное моделирование систем управления движением	АМГУ Кафедра АППиЭ		
Н.Контр.	Рыбалева А.Н.							
Утвержд.								



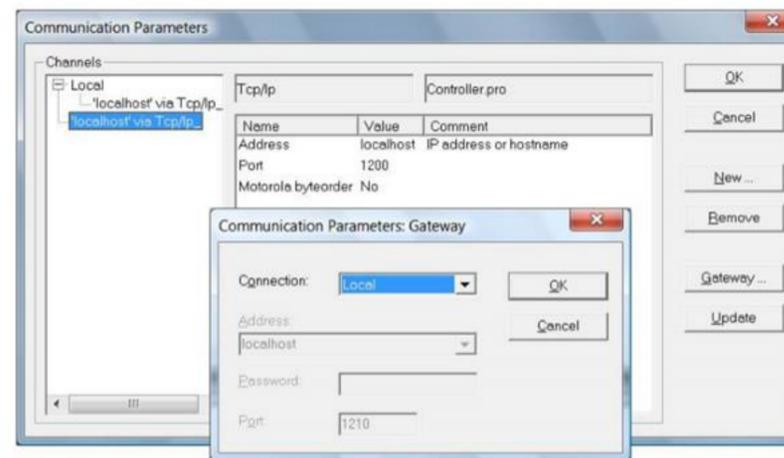
Схема взаимодействия программ



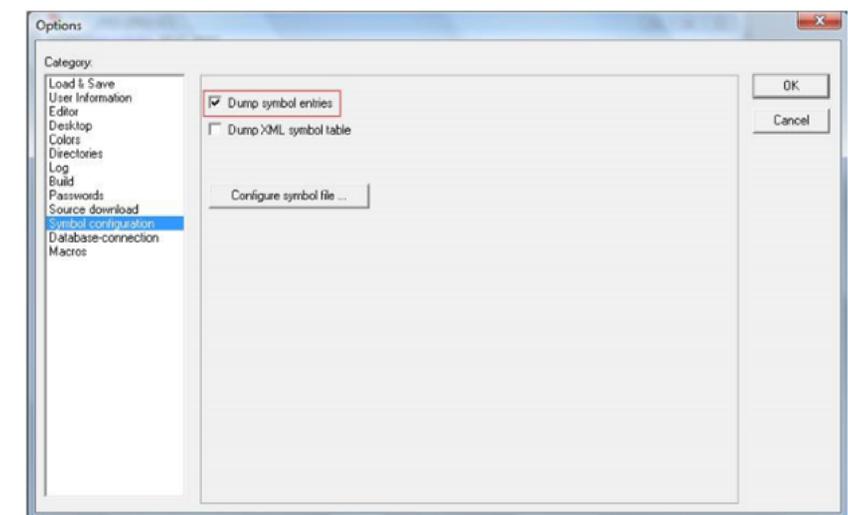
Настройка целевой платформы



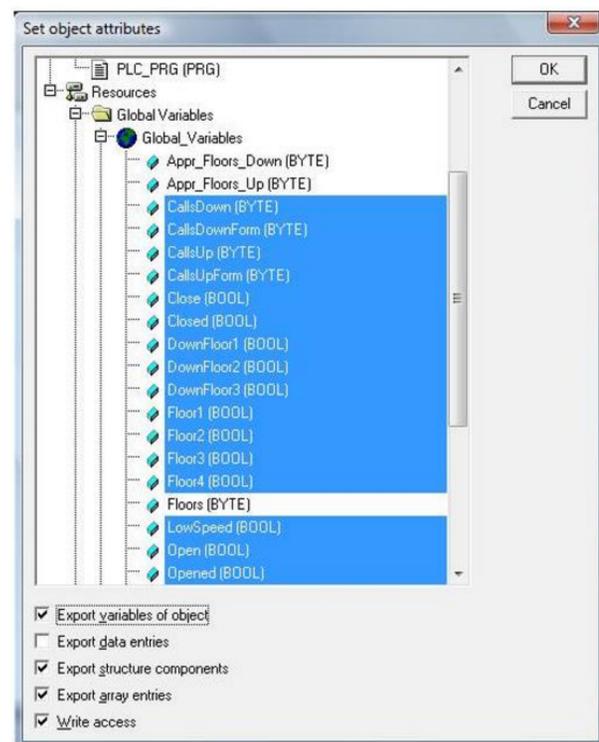
Окно виртуального ПЛК



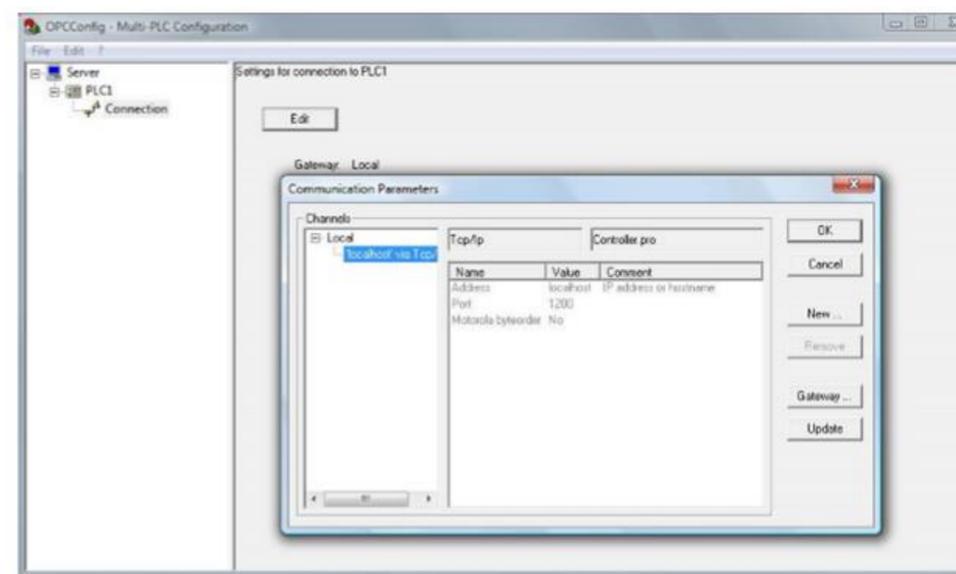
Настройка коммутационных параметров



Символьная конфигурация



Выбор переменных для обмена по OPC



Настройка OPC сервера

				КП.164023.15.03.04				
Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата	Запуск OPC сервера и его настройка	Литера	Масса	Масштаб
Разроб.	Дорофеева Т.А.	Провер.	Рыбалева А.Н.			у		1:1
Т.Контр.						Лист 3	Листов 3	
Рецензент	Н.Контр.	Рыбалева А.Н.			Имитационное моделирование систем управления движением		АМГУ Кафедра АППиЭ	
Утвержд.								